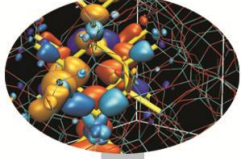
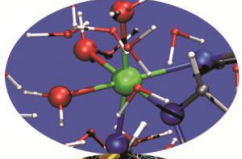
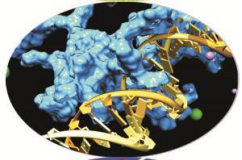
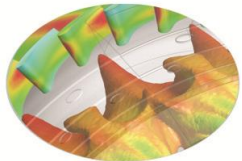


MPI

Laboratorio 2



Isabella Baccarelli

i.baccarelli@ Cineca.it

Cristiano Padrin

c.padrin@ Cineca.it

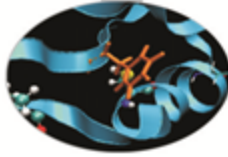
Mariella Ippolito

m.ippolito@ Cineca.it

Vittorio Ruggiero

v.ruggiero@ Cineca.it

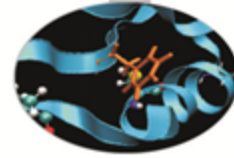
Programma della 2° sessione di laboratorio



- 📌 Funzioni di comunicazione standard e pattern di comunicazione
 - 📌 *Shift* circolare con `MPI_Sendrecv` (Esercizio 7)
 - 📌 *Array Smoothing* (Esercizio 8)
- 📌 Utilizzare le funzioni collettive per implementare pattern di comunicazione standard
 - 📌 Calcolo di π con comunicazioni collettive (Eserc. 9)
 - 📌 Prodotto matrice-vettore (Esercizio 10)
 - 📌 Prodotto matrice-matrice (Esercizio 11)



Shift circolare: versione con *Send-Receive*



```

#include <stdio.h>
#include <mpi.h>
#define MSIZE 50000
}
int main(int argc, char *argv[]) {

    MPI_Status status;
    int rank, size, tag, to, from;

    int A[MSIZE], B[MSIZE], i;

    /* Start up MPI environment */
    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);

    to = (rank + 1) % size;
    from = (rank + size - 1) % size;

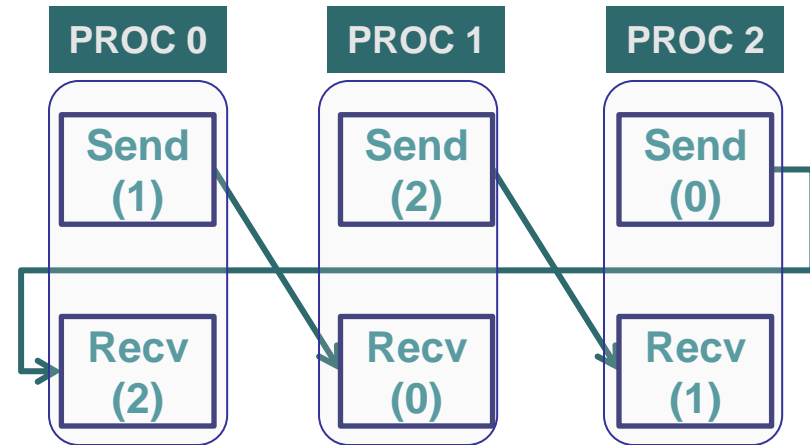
    for (i = 0; i < MSIZE; i++)
        A[i] = rank;

    MPI_Sendrecv(A, MSIZE, MPI_INT, to, 201, /* sending info */
                B, MSIZE, MPI_INT, from, 201, /* recving info */
                MPI_COMM_WORLD, &status);

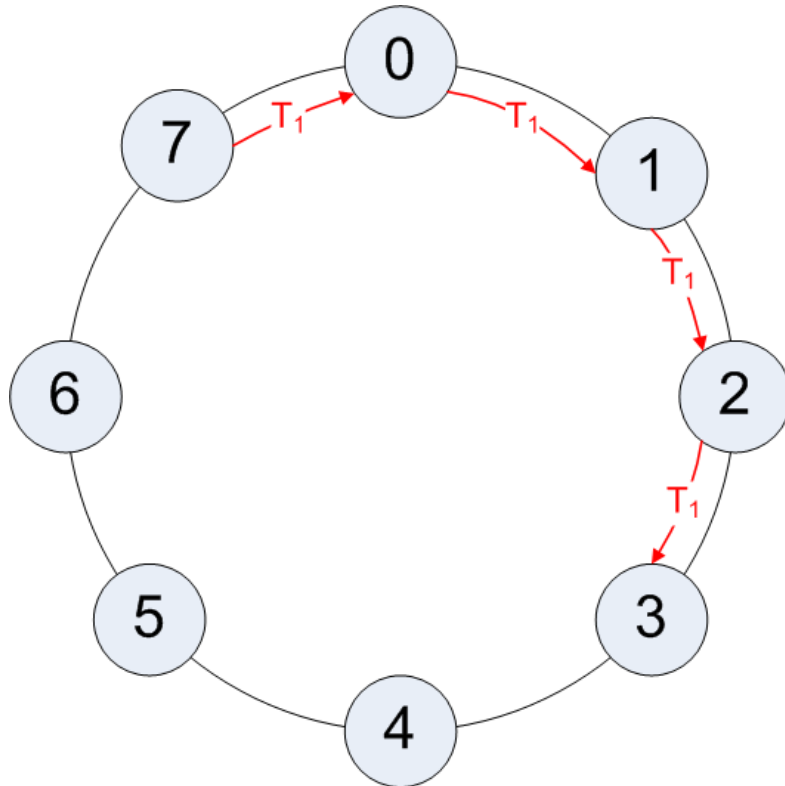
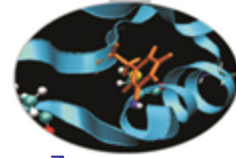
    printf("Proc %d sends %d integers to proc %d\n", rank, MSIZE, to);
    printf("Proc %d receives %d integers from proc %d\n", rank, MSIZE, from);

    /* Quit MPI environment */
    MPI_Finalize();
    return 0;
}

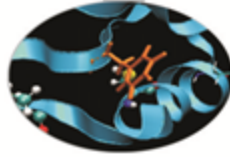
```



Shift Circolare periodico con MPI_Sendrecv

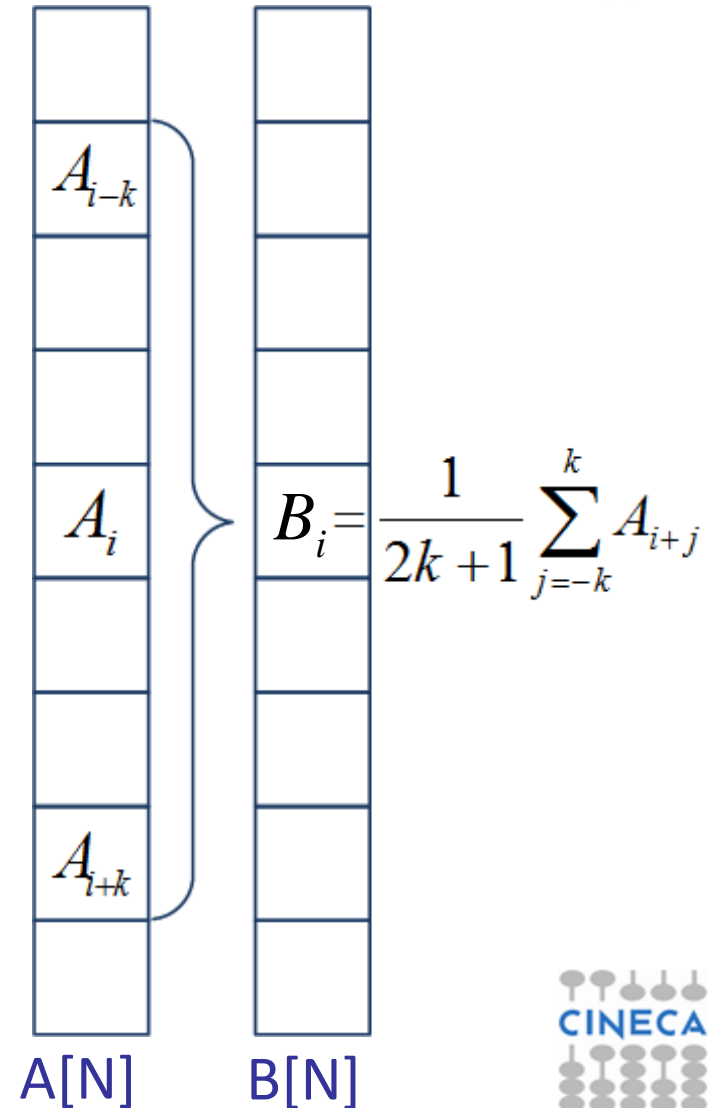


- † Ogni processo genera un array A , popolandolo con interi pari al proprio rank
- † Ogni processo invia il proprio array A al processo con rank immediatamente successivo
 - ‡ Periodic Boundary: L'ultimo processo invia l'array al primo processo
- † Ogni processo riceve l'array A dal processo immediatamente precedente e lo immagazzina in un altro array B .
 - ‡ Periodic Boundary: il primo processo riceve l'array dall'ultimo processo
- † Le comunicazioni devono essere di tipo *Sendrecv*

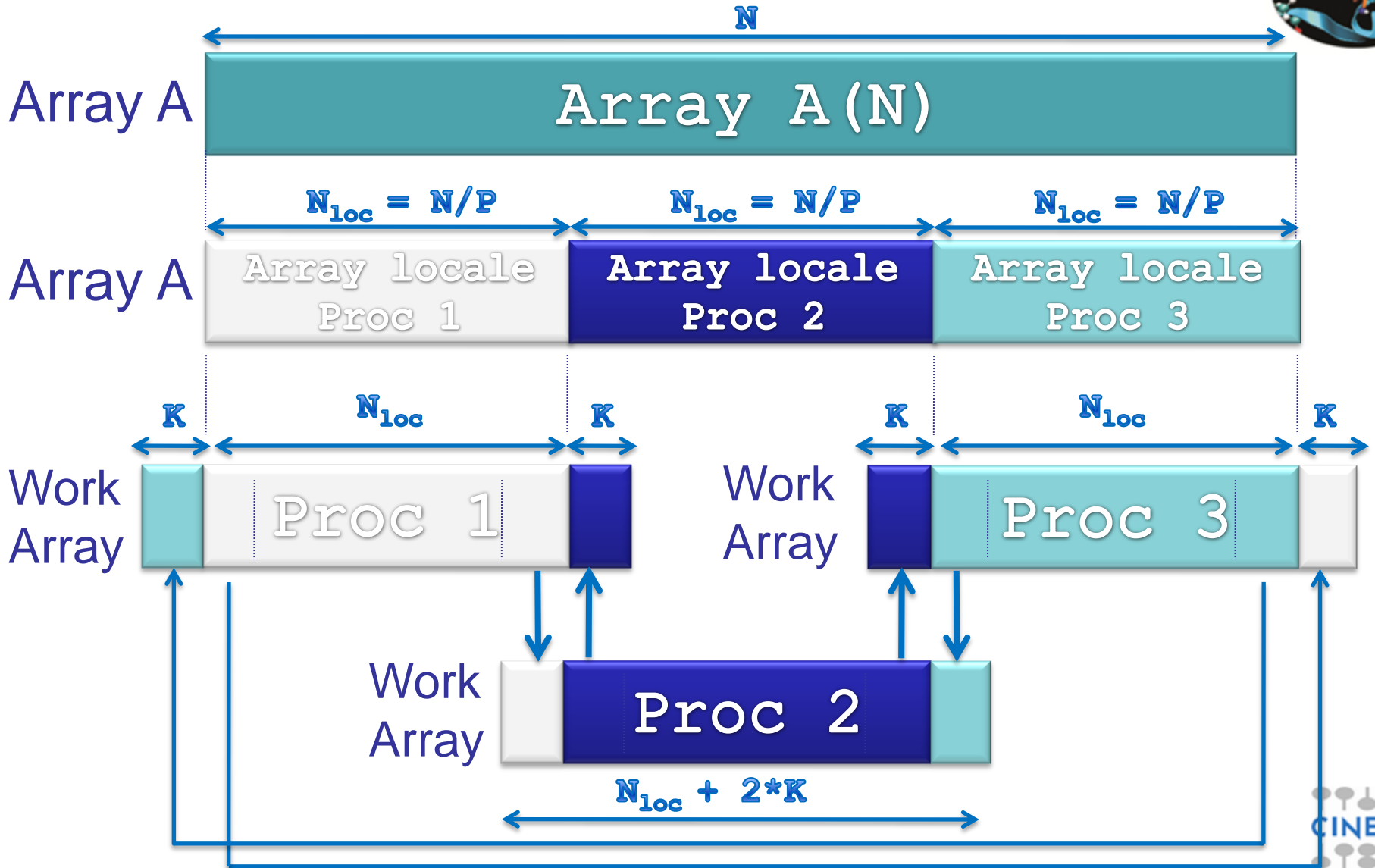
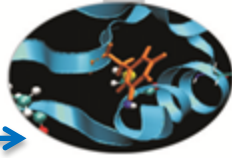


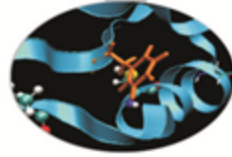
Array smoothing

- 📌 dato un *array* $A[N]$
 - 📌 inizializzare e stampare il vettore A
- 📌 per iter volte:
 - 📌 calcolare un nuovo *array* B in cui ogni elemento sia uguale alla media aritmetica del suo valore e dei suoi K primi vicini al passo precedente
 - 📌 nota: l'array è periodico, quindi il primo e l'ultimo elemento di A sono considerati primi vicini
 - 📌 stampare il vettore B
 - 📌 copiare B in A e continuare l'iterazione



Array smoothing: algoritmo parallelo





Array smoothing: algoritmo parallelo

Il processo di *rank 0*

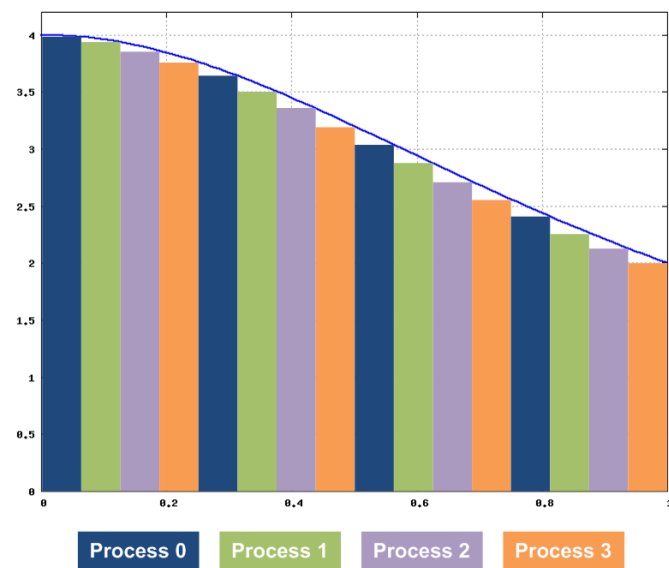
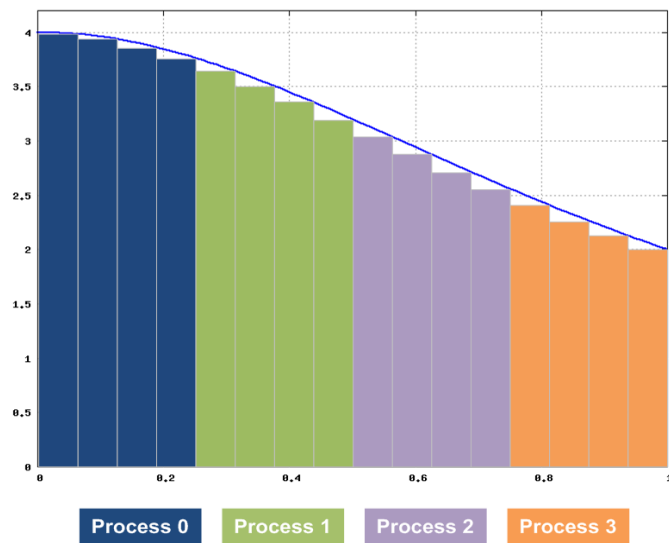
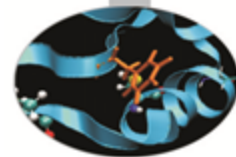
- genera l'*array* globale di dimensione N , multiplo del numero P di processi
- inizializza il vettore A con $A[i] = i$
- distribuisce il vettore A ai P processi i quali riceveranno N_{loc} elementi nell'*array* locale (MPI_Scatter)

Ciascun processo ad ogni passo di *smoothing*:

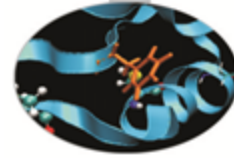
- costruisce l'*array* di lavoro:
 - I primi K elementi dovranno ospitare la copia degli ultimi K elementi dell'*array* locale in carico al processo precedente (MPI_Sendrecv)
 - I successivi N_{loc} elementi dovranno ospitare la copia degli N_{loc} elementi dell'*array* locale in carico al processo stesso
 - Gli ultimi K elementi dovranno ospitare la copia dei primi K elementi dell'*array* locale in carico al processo di *rank* immediatamente superiore (MPI_Sendrecv)
- Effettua lo *smoothing* degli N_{loc} elementi interni e scrive i nuovi elementi sull'*array* A

Il processo di *rank 0* ad ogni passo raccoglie (MPI_Gather) e stampa i risultati parziali

Calcolo di π con *reduction*: algoritmo parallelo

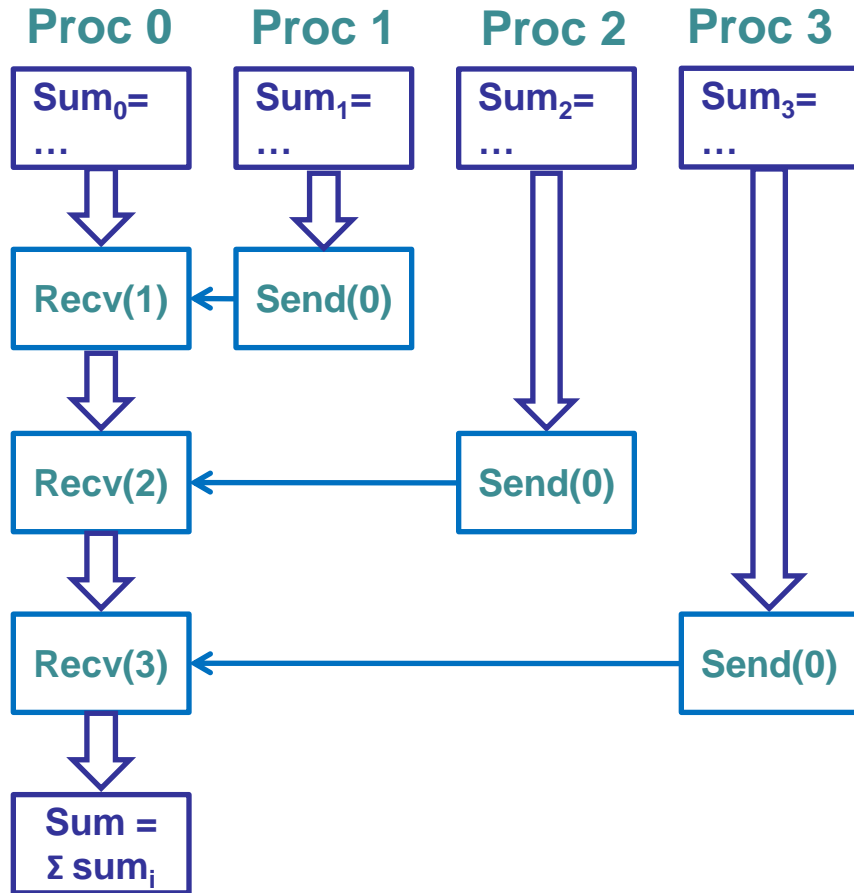


- Ogni processo calcola la somma parziale di propria competenza rispetto alla decomposizione scelta, come nel caso dell'esercizio 3
- Tutti i processi contribuiscono all'operazione di somma globale utilizzando la funzione di comunicazione collettiva `MPI_Reduce`

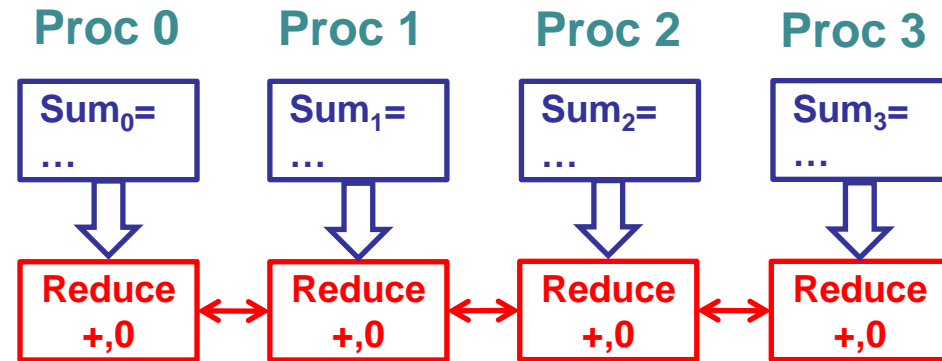


Calcolo di π in parallelo con *reduction*: flowchart

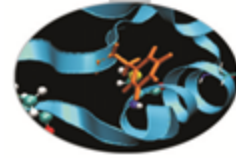
Standard



Reduction



Calcolo di π con *reduce*



```

#include <stdio.h>
#include "mpi.h"
#define INTERVALS 10000

int main(int argc, char **argv) {

    int rank, nprocs, tag;
    int i;
    int interval = INTERVALS;
    double x, dx, f, sum, pi;

    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &nprocs);

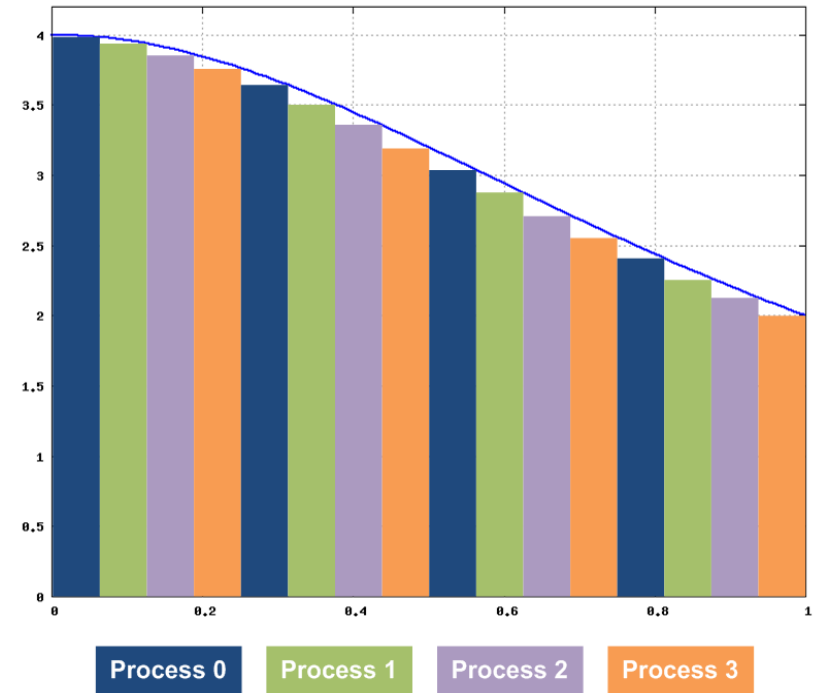
    sum = 0.0; dx = 1.0 / (double) interval;

    /* each process computes integral */
    for (i = rank; i < interval; i = i+nprocs) {
        x = dx * ((double) (i - 0.5));
        f = 4.0 / (1.0 + x*x);
        sum = sum + f;
    }
    pi = dx*sum;
    sum = pi; /* using variable sum as sending buffer */

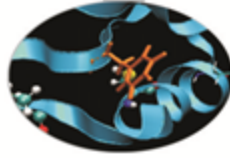
    MPI_Reduce(&sum, &pi, 1, MPI_DOUBLE, MPI_SUM, 0, MPI_COMM_WORLD);

    if (rank == 0)
        printf("Computed PI %.24f\n", pi);

    /* Quit */
    MPI_Finalize();
    return 0;
  
```



Prodotto Matrice-Vettore

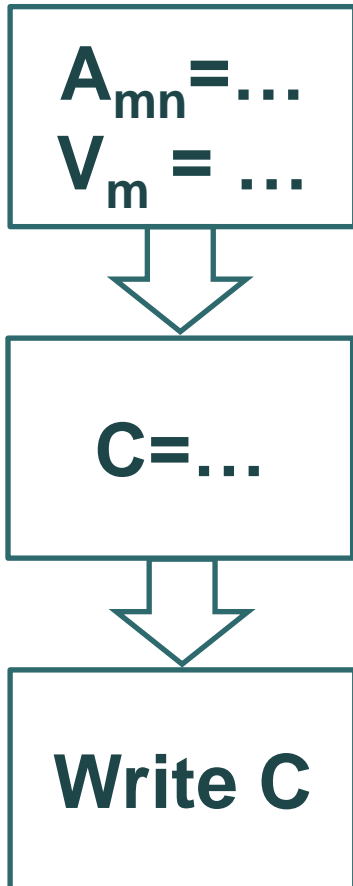
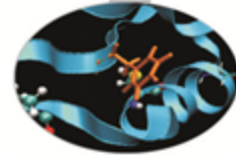


† Data una matrice A , di dimensione $size * size$, ed un vettore V di dimensione $size$, calcolare il prodotto $C=A * V$

† Ricordando che:

$$C_m = \sum_{n=1}^{size} A_{mn} V_n$$

† Nella versione parallela, per semplicità, assumiamo che $size$ sia multiplo del numero di processi



- Inizializzare gli array A e V

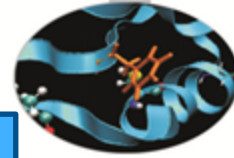
- $A_{mn} = m+n$
- $V_m = m$

- Core del calcolo

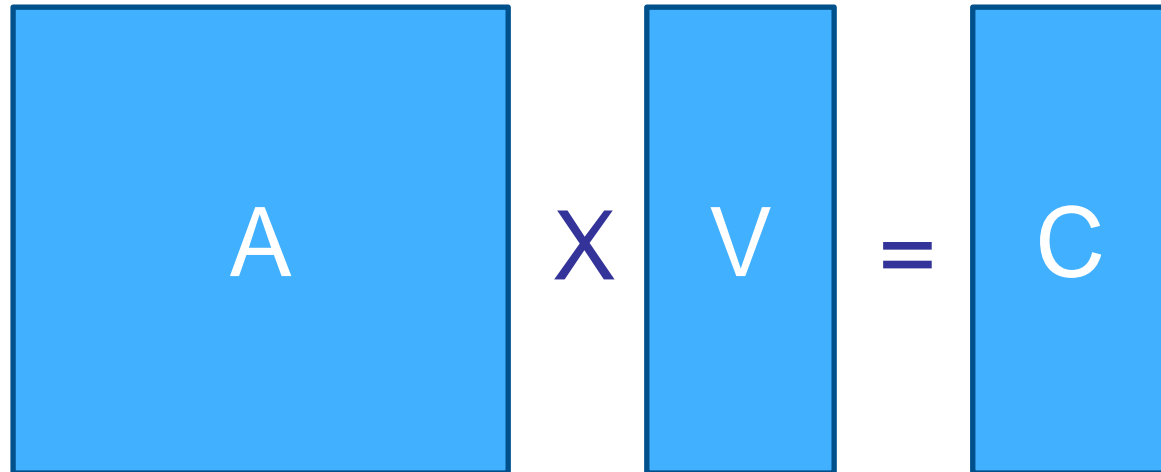
- Loop esterno sull'indice $m=1, \text{size}$ di riga della matrice A (e del vettore C)
- Loop interno sull'indice $n=1, \text{size}$ del vettore V
- Calcolo del prodotto $A_{mn} * V_n$ ed accumulo su C_m

- Scrittura del vettore C

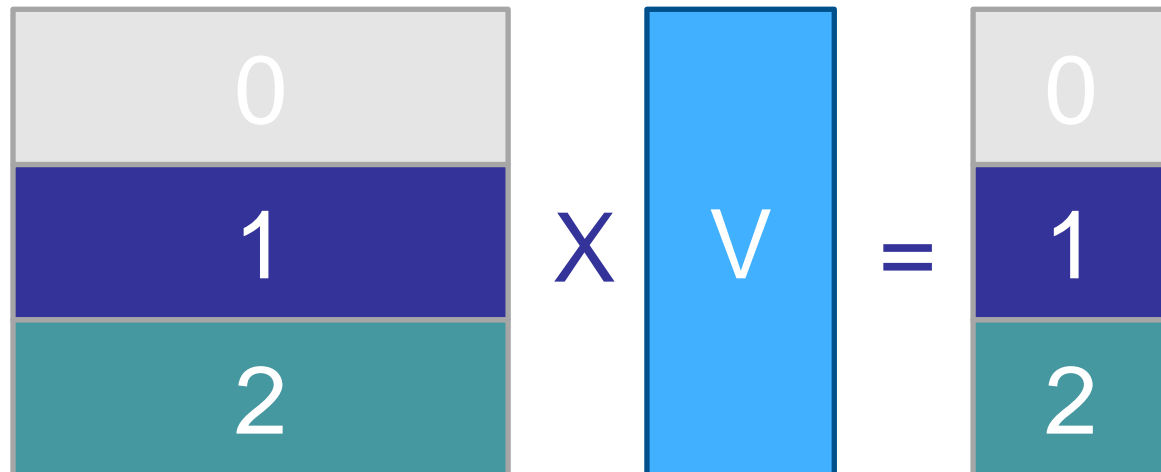
Prodotto matrice-vettore



Versione
seriale

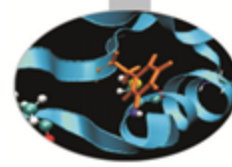


Versione
parallela

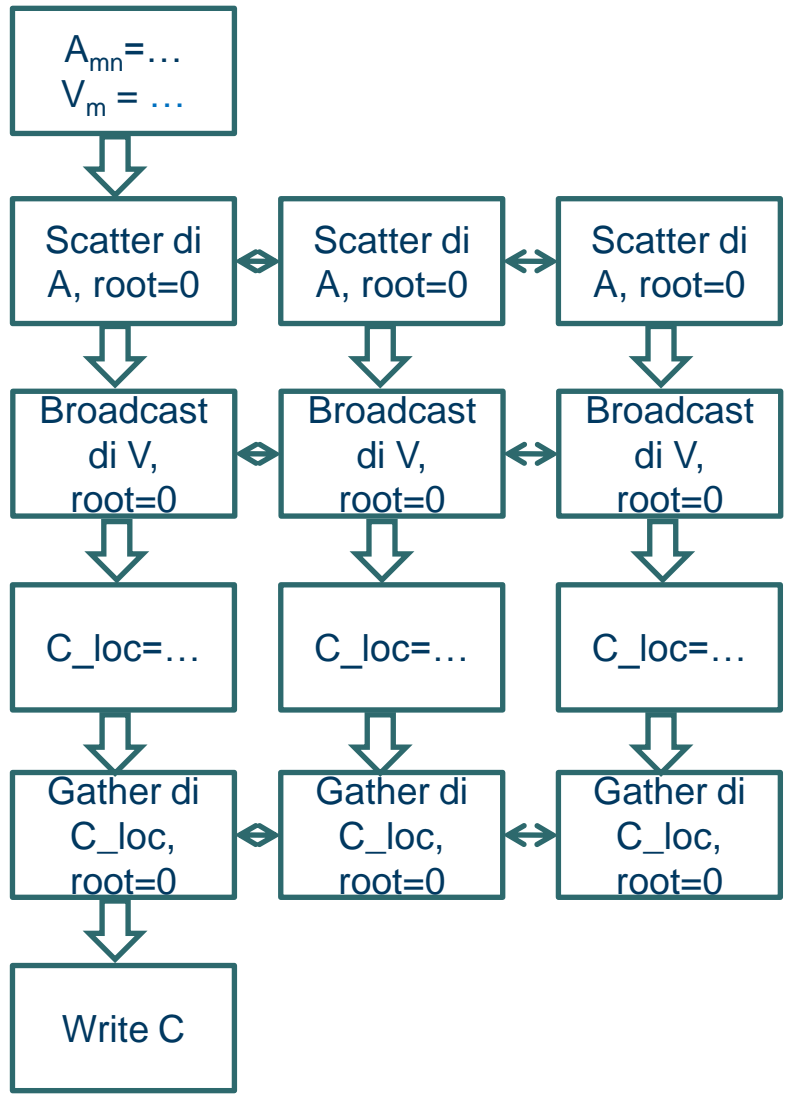


N.B. Poiché in Fortran le matrici sono allocate per colonne, è necessario effettuare la trasposizione della matrice A

Prodotto matrice-vettore in parallelo

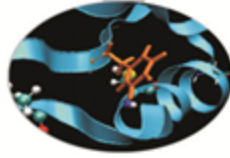


Rank = 0 Rank = 1 Rank = 2



- Inizializzare gli array A e V sul solo processo master (rank = 0)
- Scatter della matrice A e broadcast del vettore V
 - Il processo master distribuisce a tutti i processi, se stesso incluso, un sotto-array (un set di righe contigue) di A
 - Il processo master distribuisce a tutti i processi, se stesso incluso, l'intero vettore V
 - I vari processi raccolgono i sotto-array di A e V in array locali al processo (es. A_{loc} e V_{loc})
- Core del calcolo sui soli elementi di matrice locali ad ogni processo (es. A_{loc} e V_{loc})
 - Loop esterno sull'indice $m=1, size/nprocs$
 - Accumulo su C_{loc_m}
- Gather del vettore C
 - Il processo master (rank = 0) raccoglie gli elementi di matrice del vettore risultato C calcolate da ogni processo (C_{loc})
- Scrittura del vettore C da parte del solo processo master

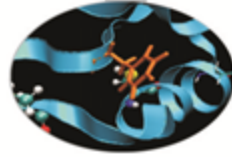
Prodotto Matrice-Matrice



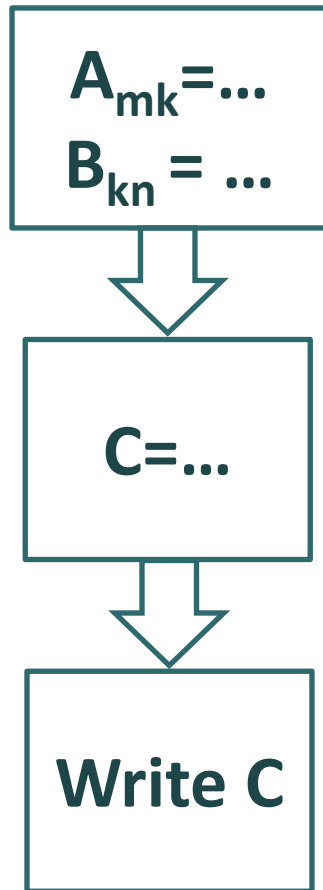
- † Date due matrici A e B di dimensione $size * size$, calcolare il prodotto $C=A*B$
- † Ricordando che:

$$C_{mn} = \sum_{k=1}^{size} A_{mk} B_{kn}$$

- † La versione parallela andrà implementata assumendo che $size$ sia multiplo del numero di processi



Prodotto matrice-matrice: algoritmo seriale

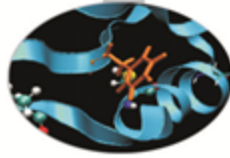


- † Inizializzazione degli array A e B
 - ‡ $A_{mk} = m+k$
 - ‡ $B_{kn} = n+k$

- † Core del calcolo
 - ‡ Loop esterno sull'indice $m=1$, size di riga della matrice A (e della matrice C)
 - ‡ Loop intermedio sull'indice $n=1$, size di colonna della matrice B (e della matrice C)
 - ‡ Loop interno sull'indice $k=1$, size di colonna della matrice A e di riga della matrice B
 - ‡ Calcolo del prodotto $A_{mk} * B_{kn}$ ed accumulo su C_{mn}

- † Scrittura della matrice C

Prodotto matrice-matrice in C



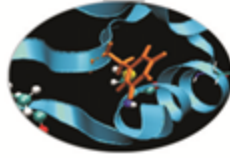
Versione
seriale



Versione
parallela



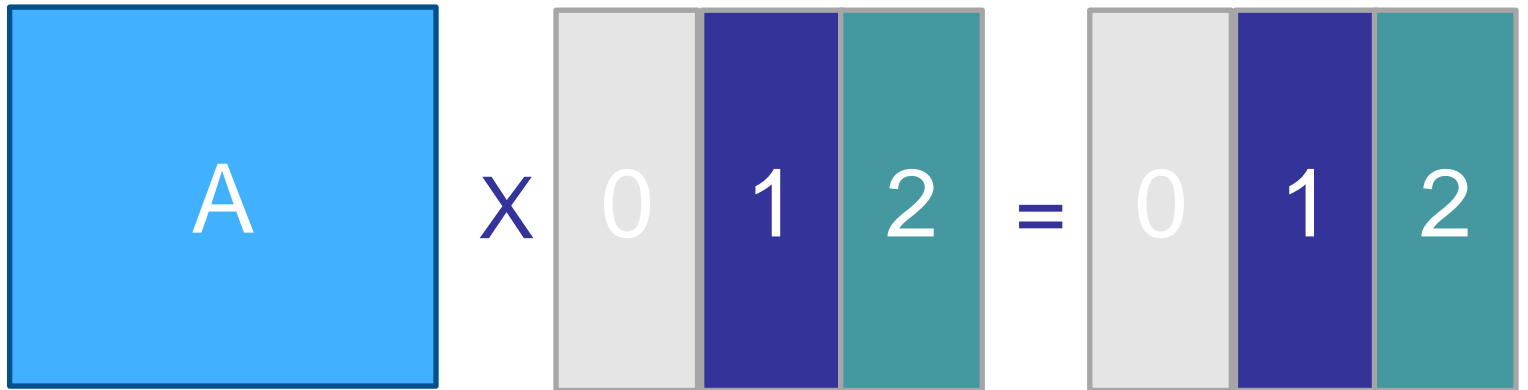
Prodotto matrice-matrice in Fortran



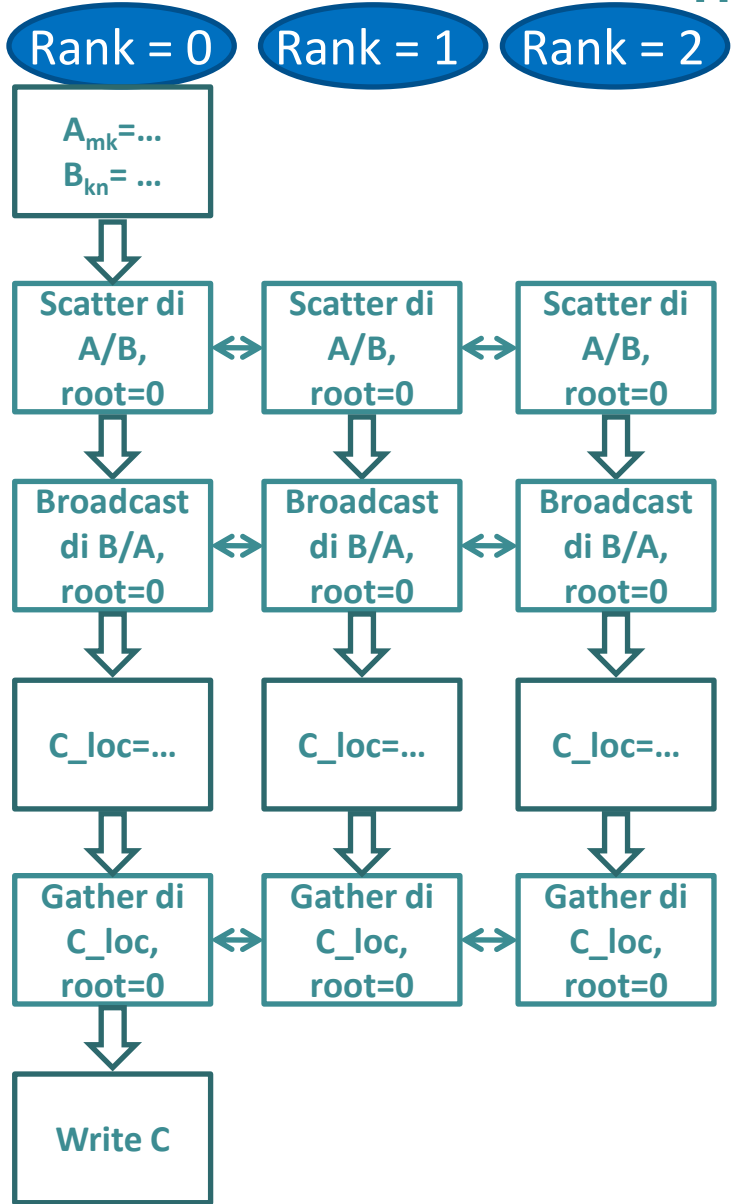
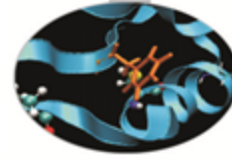
Versione
seriale



Versione
parallela



SCAI Prodotto matrice-matrice in parallelo



- † Inizializzare le matrici A e B sul solo processo master (rank = 0)
- † In C Scatter della matrice A e Broadcast di B (viceversa in Fortran)
 - Il processo master distribuisce a tutti i processi, se stesso incluso, un sotto-array (un set di righe contigue) di A (B in Fortran)
 - Il processo root distribuisce a tutti i processi, se stesso incluso, l'intera matrice B (A)
 - I vari processi raccolgono i sotto-array di A (B) in un array locale al processo (es A_{loc})
- † Core del calcolo sui soli elementi di matrice locali ad ogni processo
 - Loop esterno sull'indice $m=1, size/nprocs$
 - Accumulo su C_{loc_m}
- † Gather della matrice C
 - Il processo master (rank = 0) raccoglie gli elementi della matrice risultato C calcolate da ogni processo (C_{local})
- † Scrittura della matrice C da parte del solo processo master